

国の自動運転に関する取組み関係の情報

○内閣官房 日本経済再生本部

未来投資戦略 2017：自動運転が移動革命の実現として書かれている

<https://www.kantei.go.jp/jp/singi/keizaisaisei/>

自動走行に係る官民協議会

<https://www.kantei.go.jp/jp/singi/keizaisaisei/jidousoukou/index.html>

未来投資会議構造改革徹底推進会合 H30.1.18 資料：最近の情報がまとめられている

<https://www.kantei.go.jp/jp/singi/keizaisaisei/miraitoshikaigi/suishinkaigo2018/revolution/dai2/siryou4.pdf>

○内閣官房 IT 総合戦略室

官民 ITS 構想・ロードマップ 2017 (2018 年版は 5 月末頃発表予定)

<http://www.kantei.go.jp/jp/singi/it2/kettei/pdf/20170530/roadmap.pdf>

<http://www.kantei.go.jp/jp/singi/it2/dai71/gijisidai.html> (概要やポイントの資料)

自動運転に係る制度整備大綱 (H30.4.17 公表)

https://www.kantei.go.jp/jp/singi/it2/kettei/pdf/20180413/auto_drive.pdf

https://www.kantei.go.jp/jp/singi/it2/dai73/siryou1_1_1.pdf

○内閣府 SIP-Adus 自動走行システム

<http://www.sip-adus.go.jp/>

○経済産業省・国土交通省 自動走行ビジネス検討会

最新の情報

<http://www.meti.go.jp/report/whitepaper/data/20180330002.html>

これまでの経緯等

http://www.meti.go.jp/committee/kenkyukai/mono_info_service.html#jido_soukou

自動走行の民事上の責任及び社会受容性に関する研究

http://www.meti.go.jp/meti_lib/report/H28FY/000541.pdf

ラストマイル自動走行等社会実装連携会議

http://www.meti.go.jp/policy/mono_info_service/mono/automobile/4th-renkeikaigi5.pdf

http://www.mlit.go.jp/jidosha/jidosha_tk7_000015.html

○国土交通省

自動運転戦略本部

http://www.mlit.go.jp/jidosha/jidosha_tk7_000018.html

自動運転における損害賠償責任に関する研究会

http://www.mlit.go.jp/jidosha/jidosha_tk2_000048.html

中山間地域における道の駅等を拠点とした自動運転サービス実証実験

<http://www.mlit.go.jp/road/ITS/j-html/automated-driving-FOT/index.html>

中山間地域における道の駅等を拠点とした自動運転ビジネスモデル検討会

<http://www.mlit.go.jp/road/ir/ir-council/automatic-driving/index.html>

都市交通における自動運転技術の活用方策に関する検討会

http://www.mlit.go.jp/toshi/toshi_gairo_tk_000079.html

○警察庁

自動運転のページ

<https://www.npa.go.jp/bureau/traffic/selfdriving/index.html>

技術開発の方向性に即した自動運転の段階的実現に向けた調査検討委員会

<https://www.npa.go.jp/bureau/traffic/council/index.html>

○総務省

自動走行の実現に向けた総務省の取組み

https://www.kantei.go.jp/jp/singi/keizaisaisei/miraitoshikaigi/4th_sangyokakumei_dai3/sankou3.pdf

Connected Car 社会の実現に向けて

http://www.soumu.go.jp/main_content/000492421.pdf